

Amateurfunktagung 2014, München

Amateurfunk-Anwendungen mit dem Raspberry Pi

8./9. März 2014 | Stefan Hüpfer, DH5FFL

Agenda

- **Überblick: Was ist der Raspberry Pi?**

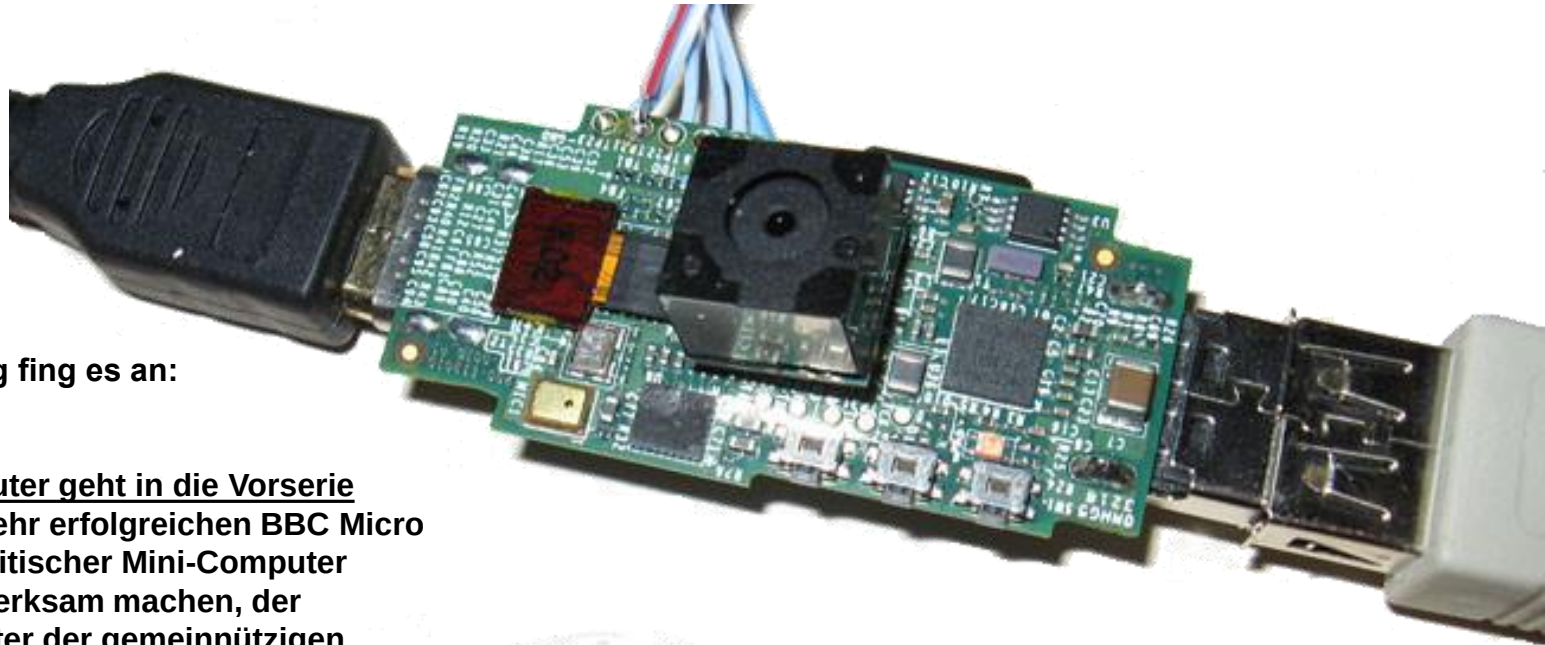
-  Blick auf die Hardware
-  Zubehör
-  Grundinstallation
-  Blick auf die Platine

- **Anwendungsbeispiele**

-  1. Rx-iGate für APRS mit TNC2C
-  2. Echolink-Gateway
-  3. Server für ein LAN-SDR
-  4. Mit dem Clockgenerator via GPIO-Port auf Sendung

- **Fazit**

Liebe auf den ersten Blick!



... mit dieser Meldung fing es an:

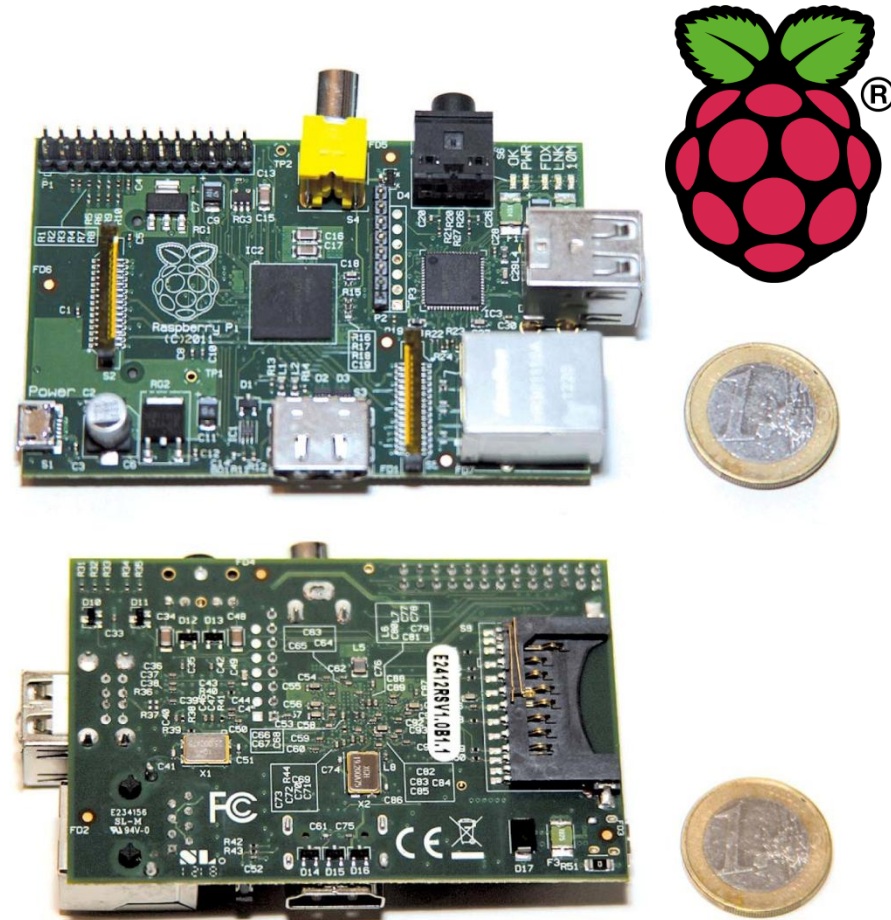
„25-Dollar-Minicomputer geht in die Vorserie
30 Jahre nach dem sehr erfolgreichen BBC Micro soll bald ein neuer britischer Mini-Computer wieder auf sich aufmerksam machen, der 25-Dollar-Minicomputer der gemeinnützigen Raspberry Pi Foundation, der nur 1 Watt verbrauchen soll. Gedacht ist der preiswerte Kleinrechner vor allem zur Ausbildung von Kindern (...)

(Quelle: Heise.de,
31. Juli 2011)



In Kreditkartengröße - der Raspberry Pi

- **Platinengröße:** 85,6 mm × 53,98 mm × 17 mm
- **Prozessor (CPU):** ARM1176JZF-S (700 MHz, übertaktbar)
- **Speicher (RAM):** 512 MB, nicht erweiterbar
- **Grafikprozessor (GPU):** Broadcom VideoCore IV
- **System-on-Chip (SoC):** Broadcom BCM2835
- **Peripherie:** 1 × Ethernet 10/100 MBit, 2 × USB, Audio-Out, HDMI, Video-out, GPIO-Port (u.a. mit UART)
- **Strom:** über Micro-USB, ca. 300...700 mA (mit USB-Geräten ca. 3,2 W vor Schaltnetzteil gemessen)
- **Betriebssysteme:** Linux (Debian, Fedora, Arch Linux, FreeBSD, RiscOS)



Bezug, Typen, Erstausrüstung

- Bezug über RS, Element14 (Farnell), Allied Electronics. Alternativ auch: Amazon, DARC Verlag

- Es gibt zwei Versionen:

Modell A

- 256 MB RAM
- 1x USB 2.0
- kein Ethernet
- geringfügig stromsparsamer
- Preis: 24,25 €

und

Modell B

- 512 MB RAM
- 2x USB 2.0
- Ethernet 10/100 Mbit
- Preis: 32,88 €

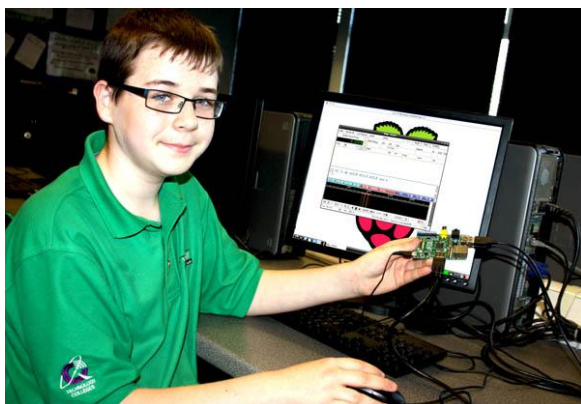


- Erstausrüstung u.U. nicht kostenlos: Kauft man alles neu kommen ca. 45 € hinzu:



Ziele und Marktstart des Raspberry Pi's

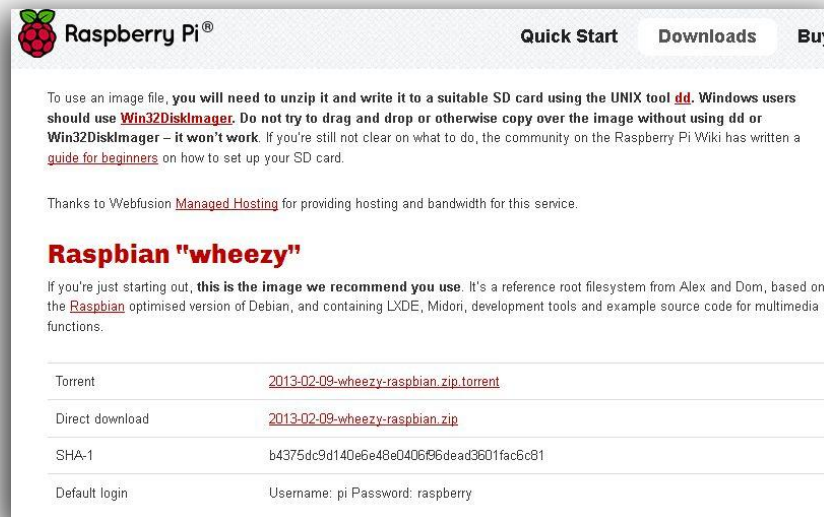
- Entstanden innerhalb der „Raspberry Pi Foundation“, einer Wohltätigkeitsorganisation in Großbritannien
- Zielgruppe zunächst Kinder und Studenten. Vor allem aber Erwachsene zeigten Interesse



(Foto: © Newton News, UK)

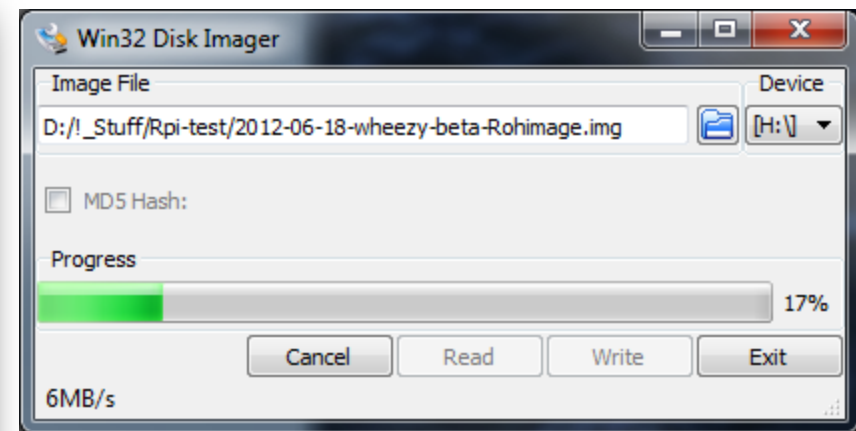
- Vorbestellungen waren ab April 2012 möglich
- 350 000 Vorbestellungen resultierten Anfangs in einer Wartezeit von ca. 12 Wochen. Mit Stand Juli 2012 wurden damals erst 10 000 Stück ausgeliefert. Mit Stand Oktober 2013: 1,75 Mio Exemplare
- Der „C64“ von heute (geschätzte Verkaufszahl damals: 12,5 bis 30 Millionen Exemplare)

Softwarebezug & Erstinstallation (1/3)



1. Von Webseite www.raspberrypi.org Betriebssystem-Image herunterladen: Raspbian „wheezy“.

Außerdem gibt es: Arch Linux ARM, RISC OS und ein XBMC-System (<http://www.raspbmc.com>)

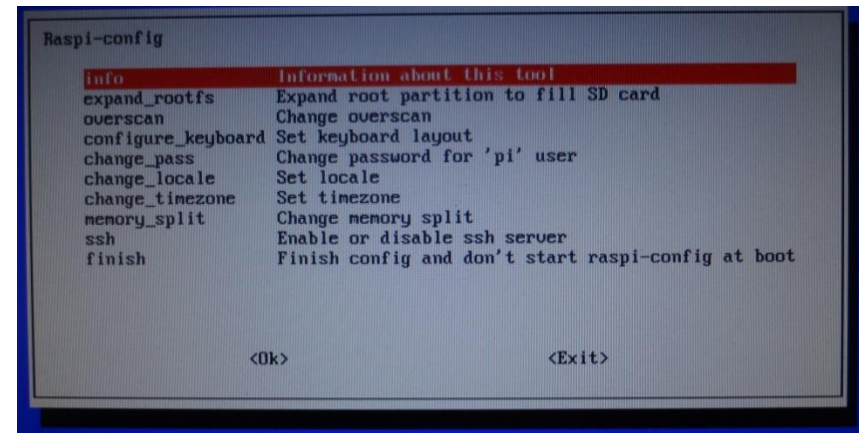


2. Z.B. mit dem „Win32 Disk Imager“ das Iso auf SD-Karte übertragen. (Bezug z.B. via www.chip.de)

Softwarebezug & Erstinstallation (2/3)



3. Netzteil via Mini-USB-Buchse anschließen. Hier werden sparsame 2,3 W Leistungsaufnahme gemessen. Mit Tastatur/Maus bzw. USB-Soundkarte etwa 3,5 W



4. Beim Erststart fährt „raspi-config“ hoch.
Einstellung von:

- Zeitzone
- Keyboardlayout
- Expand RootFS
- Overclocking
- Memory Split für die GPU
- SSH-Server ein/ausschalten
- Bootverhalten (X gleich starten)

Softwarebezug & Erstinstallation (3/3)

5. Willkommen im Linux-System!

Es empfiehlt sich ein System-Update mit folgenden zwei Schritten:

```
sudo apt-get update  
sudo apt-get upgrade
```

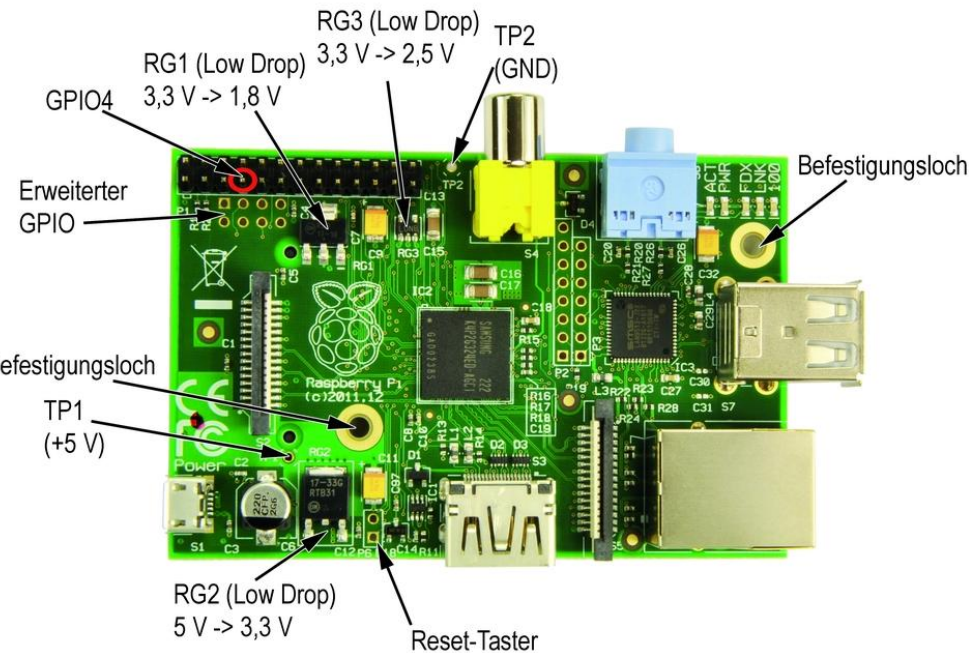
...und dem „Rpi-Updater“ von Hexxeh. Damit wird die Firmware, d.h. der Kernel und die Systemdateien auf den aktuellsten Stand gebracht.

```
sudo apt-get install ca-certificates git-core  
sudo wget http://goo.gl/1BOfJ -O /usr/bin/rpi-update  
sudo chmod +x /usr/bin/rpi-update  
sudo rpi-update
```



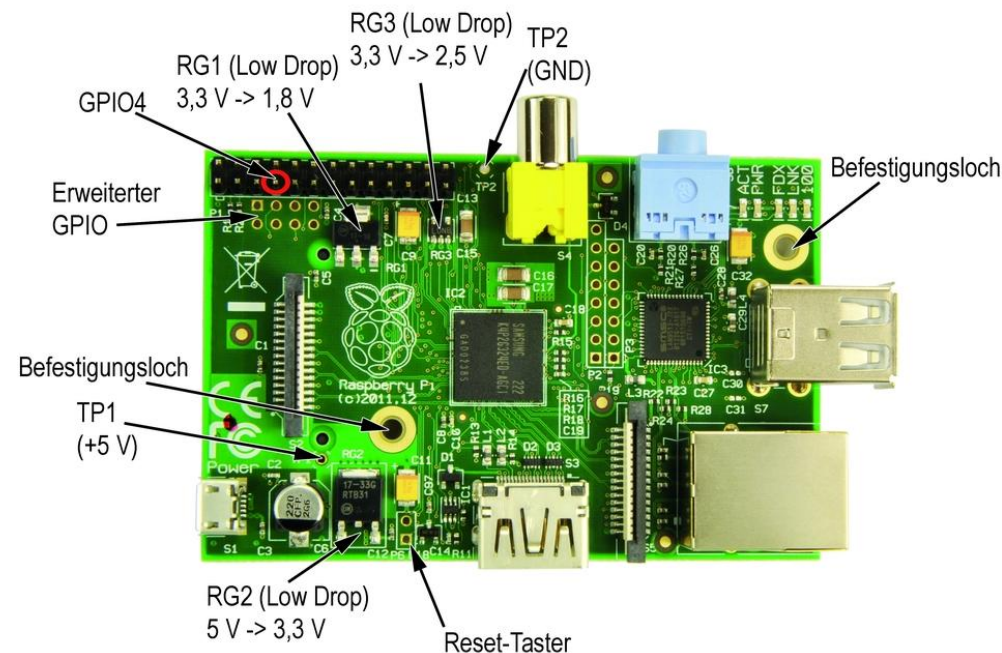
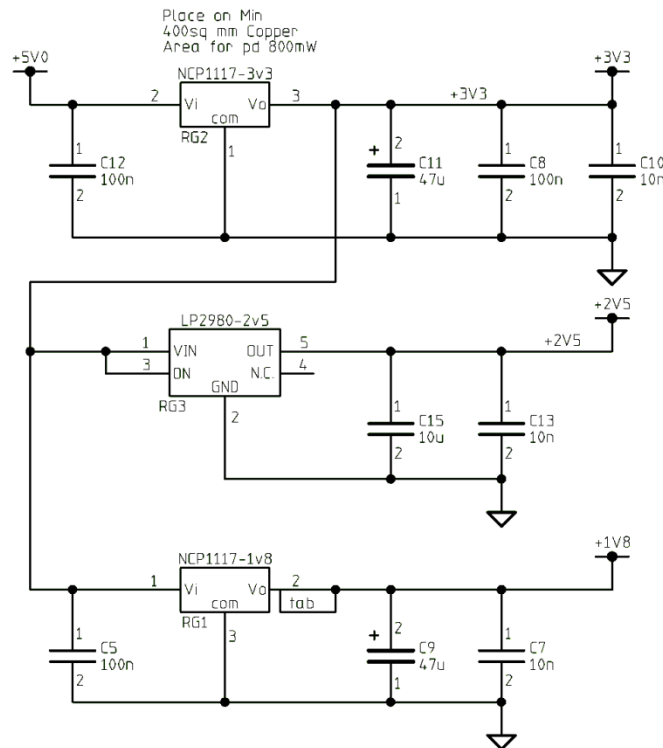
Nun ist das System einsatzbereit!

- USB Power Input 5V 700mA min



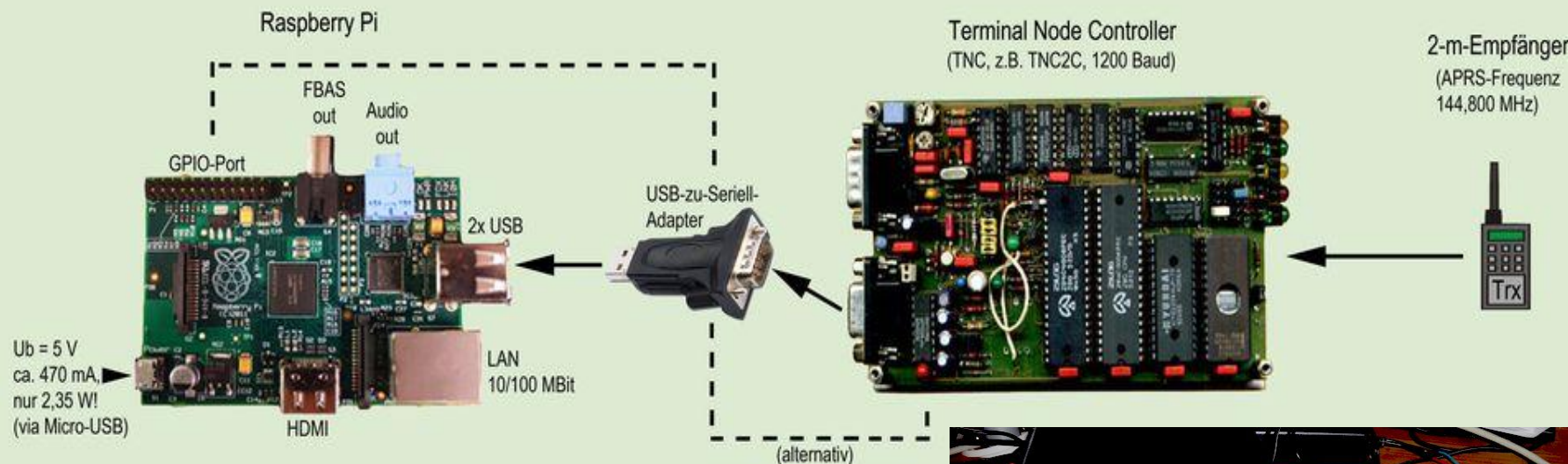
Blick auf die Platine (2/2)

- **Stromsparen? RG2 (& RG1) durch Schaltwandler ersetzen**
- **Raspberry Pi benötigt 5 V nur für HDMI und USB. Betrieb wäre an 3,3 V möglich.**
- **Batteriebetrieb: Idee von Dave Akerman, M6RPI. 4x AA-Zellen plus Low-Drop-Regler MCP1825S -> 3,3 V out**
Zeit = Batteriekapazität / Entladestrom
Beispiel: 3000 mAh/200 mA = 15 Stunden





APRS-Rx-iGate mit TNC2c (1/8)



**Mobil-APRS macht nur Spaß, wenn es genug Empfangsstellen auf der 144,800 MHz gibt!
Diese sollten wegen des Dauerbetriebs stromsparsam sein. Hier punktet z.B. der Raspberry Pi.**



(Laborversuch)



APRS-Rx-iGate mit TNC2c (2/8)

Zunächst machen wir die Installation grundlegend AX.25-tauglich. Als Serveranwendung kommt „APRX“ von Matti Aarnio, OH2MQK, zum Einsatz. Zum Testen der seriellen Verbindung laden wir zusätzlich das Terminalprogramm Minicom.

```
sudo apt-get install libax25 libax25-dev ax25-apps ax25-tools minicom  
sudo wget http://ham.zmailer.org/oh2mqk/aprx/aprx-2.05.svn485.tar.gz
```

Auspacken & Compilieren der Sources mit

```
sudo tar xvf aprx-2.05.svn485.tar.gz  
cd aprx-2.05.svn485  
sudo ./configure && make && make install
```

Testen der seriellen Verbindung mit dem Terminalprogramm Minicom. Hier sollte die Einschaltmeldung des TNCs auf dem Bildschirm erscheinen (Hostmode!, /dev/ttyUSB0, z.B. 19200 Bd, 8N1). TNC-Kommunikation läuft später jedoch mit KISS-Mode.

Nächster Schritt: APRX konfigurieren. Datei: /etc/ax25/axports

```
# /etc/ax25/axports
```

```
# The format of this file is:
```

```
# name callsign speed paclen window description
```

```
Packet DH5FFL-10 19200 128 2 144.800MHz APRS 1200bps
```




APRS-Rx-iGate mit TNC2c (3/8)

Datei: /etc/aprx.conf

```
mycall DH5FFL-10
```

```
<aprsis>
```

```
server euro.aprs2.net 14580
```

```
</aprsis>
```

```
<logging>
```

```
pidfile /var/run/aprx.pid
```

```
rflog /var/log/aprx/aprx-rf.log
```

```
aprxlog /var/log/aprx/aprx.log
```

```
erlangfile /var/run/aprx.state
```

```
</logging>
```

```
<interface>
```

```
ax25-device $mycall
```

```
tx-ok false # transmitter enable defaults to false
```

```
</interface>
```

```
<beacon>
```

```
beaconmode aprsis
```

```
cycle-size 5m
```

```
beacon symbol „R&“ lat „5125.50N“ lon „00920.50E“ comment „Rx-iGate auf Raspberry Pi“
```

```
</beacon>
```



APRS-Rx-iGate mit TNC2c (4/8)

Ein (Labor-)Startskript ...

Datei: /usr/local/bin/start-aprx

```
#!/bin/bash
```

```
#
```

```
echo „TNC in KISS-Mode schalten ...“
```

```
stty -F /dev/ttyUSB0 speed 19200
```

```
sleep 1
```

```
echo -ne „\r033@K\r“ > /dev/ttyUSB0
```

```
echo „TNC im KISS-Mode ...“
```

```
sleep 2
```

```
echo „Starte APRX ...“
```

```
kissattach /dev/ttyUSB0 packet 44.130.27.78
```

```
#für 6pack anstelle TF-Firmware lautet der Kissattach-Befehl:
```

```
#kissattach -6 /dev/ttyUSB0 packet 44.130.27.78
```

```
kissparms -p packet -t 700 -s 200 -r 32 -l 100 -f n
```

```
aprx
```

```
axlisten -p packet
```

```
pi@raspberrypi: /home
pi@raspberrypi /home $ start-aprx
TNC in KISS-Mode schalten ...
19200
TNC im KISS-Mode ...
Starte APRX ...
AX.25 port packet bound to device ax0
packet: fm DL4APJ-9 to UP5U23 via DB0HDF* DB0RIE* WIDE2* ctl UIv pid=F0(Text) le
n 15
0000  `P4l D>/]"7B}=
packet: fm DK8HC-8 to UR1XW3 via DB0DRI* DB0ABB* WIDE2-1 ctl UIv pid=F0(Text) le
n 41
0000  '.C%l .v/]439.200MHz Chris on Tour, H13=.
packet: fm DB0AE to AP4R10 via DB0ABB* WIDE2-1 ctl UIv pid=F0(Text) len 62
0000  !5149.17NS00951.66E#PHG3250/APRS4R IGate+Digi, Einbeck, OV H27
packet: fm DL0UM to APNU19 via DB0KH* WIDE2-2 ctl UI^ pid=F0(Text) len 24
0000  !5051.56N/00846.77E/Test
packet: fm DL0UM to APNU19 via DB0DAM* DB0BI* DB0ABB* WIDE2 ctl UIv pid=F0(Text)
len 24
0000  !5051.56N/00846.77E/Test
packet: fm D05RK to UPTTX5 via DB0KH* WIDE ctl UIv pid=F0(Text) len 11
0000  `.,zl ./>.
```



APRS-Rx-iGate mit TNC2c (5/8)

Google Maps APRS

apsr.fi/#!mt=osm&z=12&call=&others=1&timerange=3600

51°20.63' N 9°27.96' E, JO41RI

Overlays OSM

apsr.fi · Einloggen

Gefunden: Kassel, Deutschland

Verfolge Rufzeichen: Löschen

Adresse, Stadt oder Locator: Löschen

Zeigt letzte: 1 Stunde Zeige alle

Andere Ansichten:

- Stationsinfo
- Roh-Pakete
- Statuspakete - Baken Pakete
- APRS/CWOP Wetter - Telemetrie
- Mitteilungen - Nachrichten Board
- Durchsuche Präfixe
- Google Earth KML ?
- Data export tool
- Einstellungen - Mein Konto

Information:

Stations currently moving · User guide · FAQ · Blog · Diskussionsgruppe · Link zu aprs.fi · AIS Sites · Status des Servers · Datenbank-Statistiken · Advertising on aprs.fi · Technische Details · API · Änderungen · Geplante Änderungen · Dank an · Nutzungsbedingungen

idle

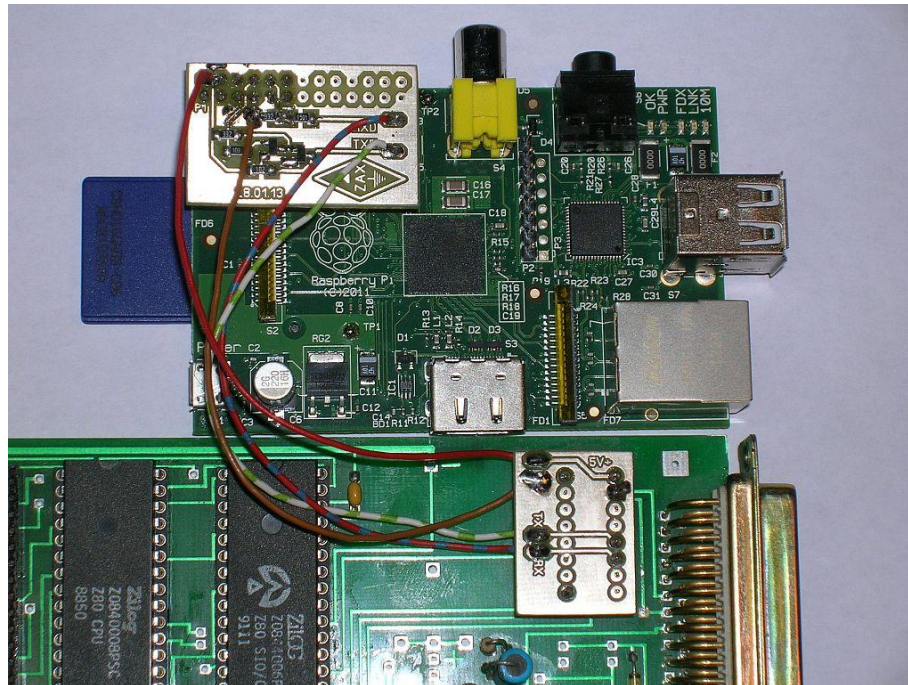
apsr.fi

Gefällt mir 6.232



APRS-Rx-iGate mit TNC2c (6/8)

- Alternativ zu einem USB-zu-Seriell-Wandler lässt sich die UART auf der GPIO-Pinleiste nutzen
- Idee: - „Sandwich“ aus TNC plus Raspberry Pi in einem Gehäuse und
 - anstelle des MAX-232 auf dem TNC eine direkte Verbindung zum Raspberry Pi
- Problem: Der Rpi arbeitet mit 3,3 V TTL und verträgt keine 5 V Signale!

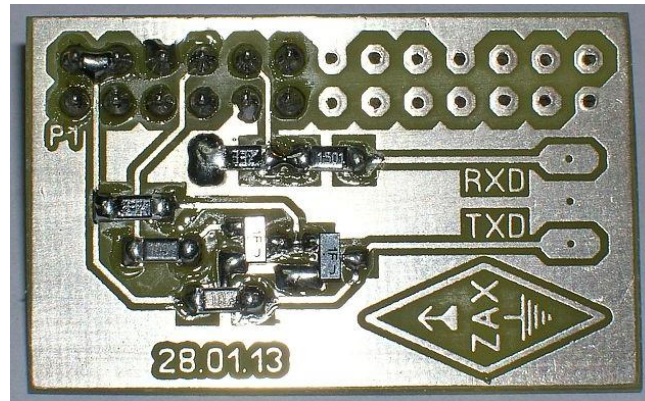


3.3V	1	2	5V
I2C0 SDA	3	4	DNC
I2C0 SCL	5	6	GROUND
GPIO4	7	8	UART TXD
DNC	9	10	UART RXD
GPIO 17	11	12	GPIO 18
GPIO 21	13	14	DNC
GPIO 22	15	16	GPIO 23
DNC	17	18	GPIO 24
SP10 MOSI	19	20	DNC
SP10 MISO	21	22	GPIO 25
SP10 SCLK	23	24	SP10 CE0 N
DNC	25	26	SP10 CE1 N



APRS-Rx-iGate mit TNC2c (7/8)

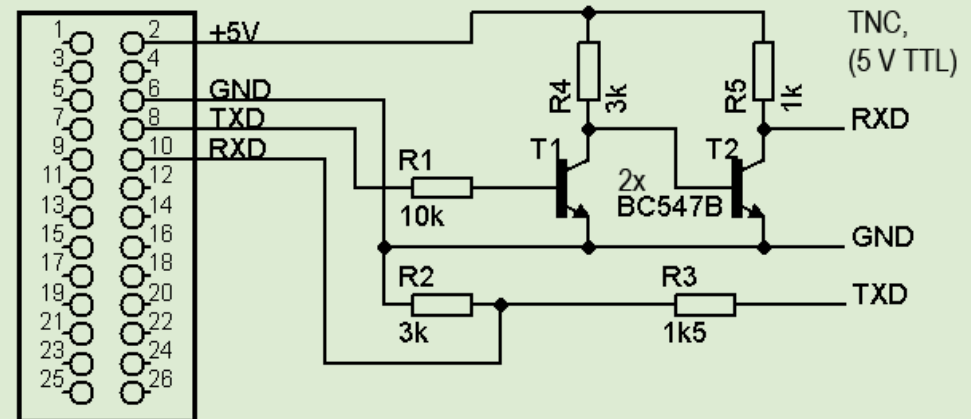
- Lösung: Pegelwandler in SMD-Form!



- Auf dem Weg zur „APRX-Box“:

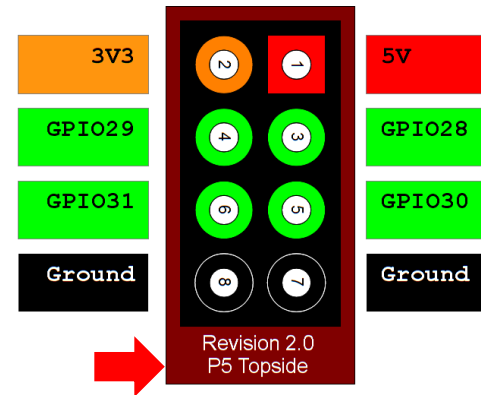
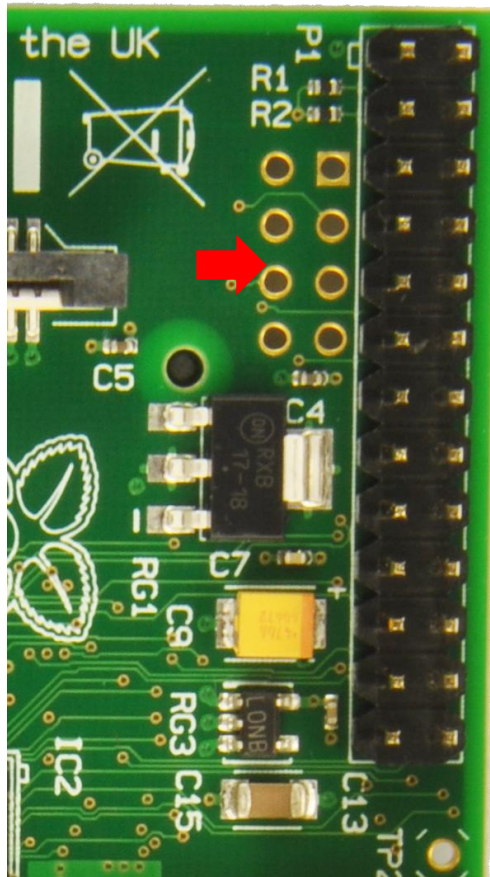


GPIO-Schnittstelle
Raspberry Pi, TTL 3,3 V



... gebaut
von DL1ZAX

GPIO-Pinleiste im Detail: RTS/CTS aktivieren



Config-Schritte vorherige Folie plus:

```
cd /home/pi
mkdir rpi-tools
cd rpi-tools/
git clone https://github.com/rewolff/bw_rpi_tools.git
cd bw_rpi_tools/gpio
sudo make install
```

Autostart via /etc/rc.local

```
# CTS+RTS auf P5-Header aktivieren
/usr/local/bin/gpio_setfunc 31 ALT3
/usr/local/bin/gpio_setfunc 30 ALT3
```

3.3V	1	2	5V
I2C0 SDA	3	4	DNC
I2C0 SCL	5	6	GROUND
GPIO4	7	8	UART TXD
DNC	9	10	UART RXD
GPIO 17	11	12	GPIO 18
GPIO 21	13	14	DNC
GPIO 22	15	16	GPIO 23
DNC	17	18	GPIO 24
SP10 MOSI	19	20	DNC
SP10 MISO	21	22	GPIO 25
SP10 SCLK	23	24	SP10 CE0 N
DNC	25	26	SP10 CE1 N

Model B, Version 2/512 MB



APRS-Rx-iGate mit TNC2c (8/8)



Um diese Errungenschaft zu nutzen ist folgendes nötig:

- Anstelle `/dev/ttyUSB0` muss es nun überall `/dev/ttyAMA0` lauten

- Bordeigene UART freimachen (zuvor für Konsolen-Login in Verwendung):

In `/etc/inittab` Zeile

`T0:23:respawn:/sbin/getty -L ttyAMA0 115200 vt100`

Durch „#“ auskommentieren

- In `/boot/cmdline.txt` den roten Teil entfernen:

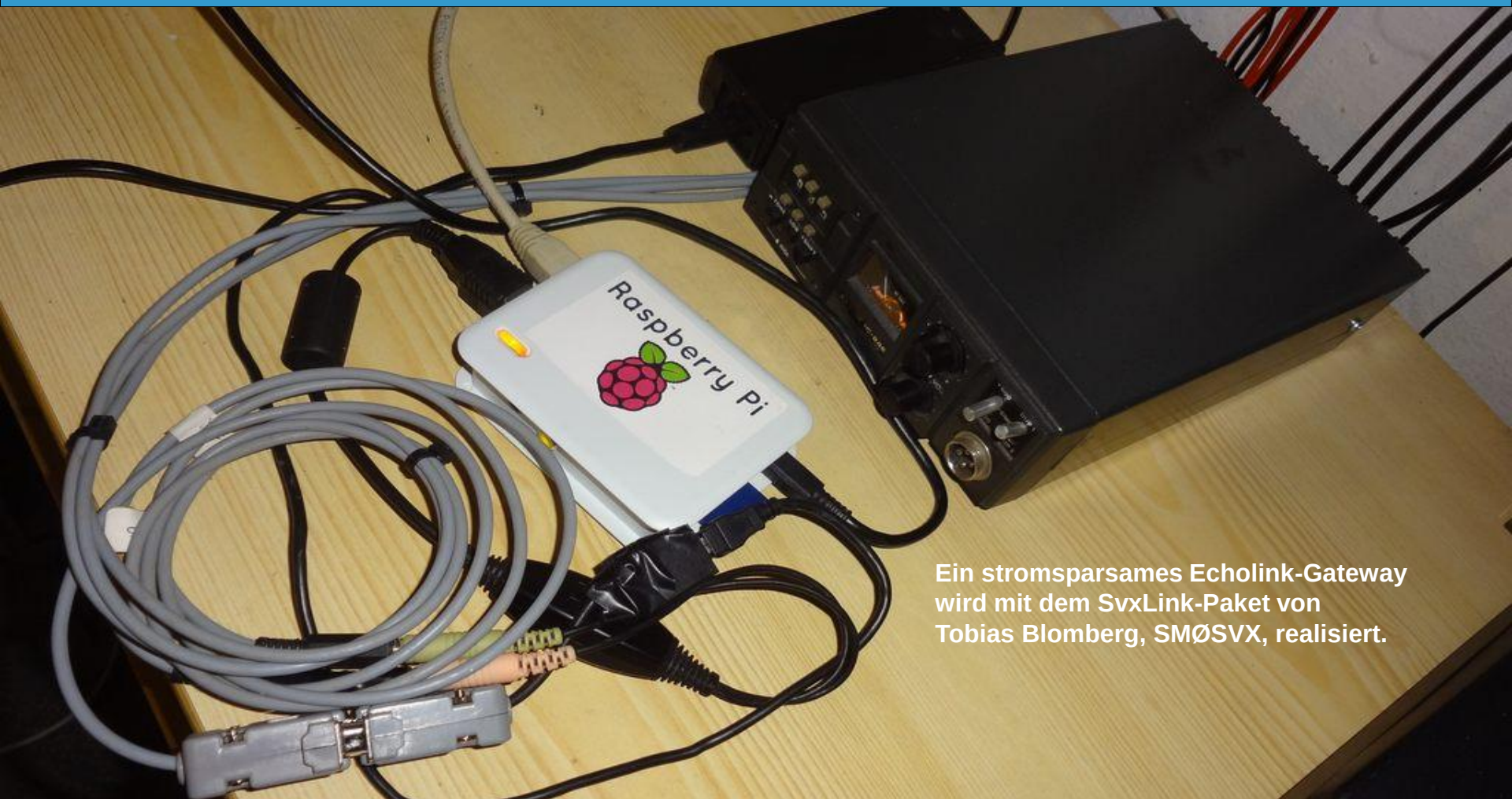
`dwc_otg.lpm_enable=0 console=ttyAMA0,115200 kgdboc=ttyAMA0,115200 console=tty1`

`root=/dev/mmcbk0p2 rootfstype=ext4 elevator=deadline rootwait`

- Neustart



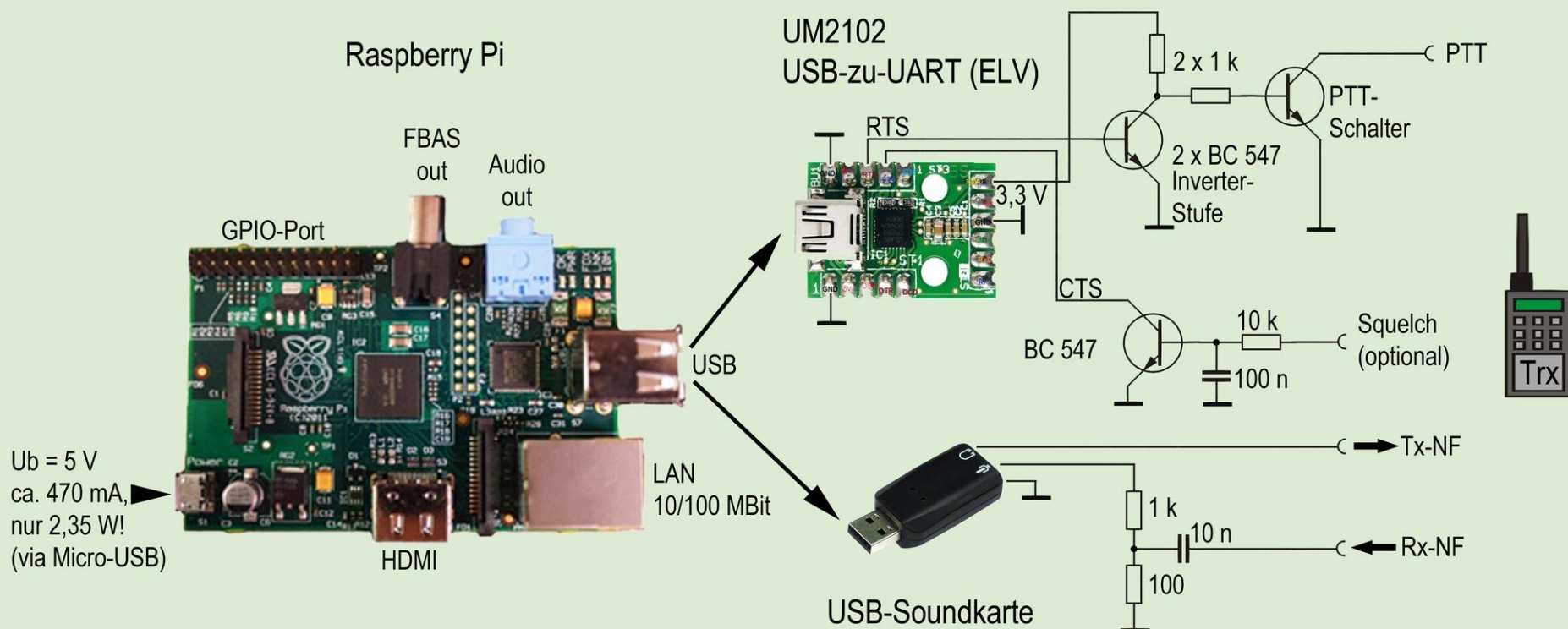
Svxlink-/Echolink-Gateway (1/5)



Ein stromsparsames Echolink-Gateway
wird mit dem SvxLink-Paket von
Tobias Blomberg, SMØSVX, realisiert.



Svxlink-/Echolink-Gateway (2/5)



... noch mit externer USB-Seriell-Platine ...

DARC e.V.



Svxlink-/Echolink-Gateway (3/5)



- Binarys gibt es nur für X86er Systeme, der Raspberry Pi hat aber eine ARM-CPU, daher muss SvxFLink für diese Plattform compiliert werden. Um Compilen zu können, ist Software nötig:

```
sudo apt-get install g++ make libsigc++-1.2-dev libgsm1-dev libpopt-dev tcl8.5-dev libgcrypt-dev  
libspeex-dev libasound2-dev alsa-utils
```

- SvxFLink herunterladen, auspacken und Compilieren (dauert ca. 10-15 Minuten):

```
wget http://sourceforge.net/projects/svxfink/files/svxfink/11.11/svxfink-11.11.1.tar.gz  
tar xvzf svxfink-11.11.1.tar.gz  
cd svxfink-11.11.1.tar.gz  
sudo make  
sudo install
```



Svxlink-/Echolink-Gateway (4/5)

/etc/svxlink/svxlink.d/
ModuleEchoLink.conf

```
CARD SAMPLE-RATE 44100
...
[ModuleEchoLink]
NAME=EchoLink
ID=2
TIMEOUT=60
#ALLOW_IP=192.168.1.0/24
#DROP_INCOMING=^()$
#REJECT_INCOMING=^()$
#ACCEPT_INCOMING=^(.*)$
#REJECT_OUTGOING=^()$
#ACCEPT_OUTGOING=^(.*)$
SERVER=europe.echolink.org
CALLSIGN=IhrCall
PASSWORD=IhrPasswort
SYSOPNAME=IhrOpName
LOCATION=[Svx] Ihr QTH & QRG
MAX_QSOS=3
MAX_CONNECTIONS=3
LINK_IDLE_TIMEOUT=300
DESCRIPTION="SvxLink Node\n"
```

/etc/svxlink/svxlink.conf

```
...
[SimplexLogic]
TYPE=Simplex
RX=Rx1
TX=Tx1
MODULES=ModuleEchoLink
CALLSIGN=IhrCall
...
[Rx1]
...
AUDIO_DEV=alsa:default
...
SERIAL_PORT=/dev/ttyUSB0
...
[Tx1]
...
AUDIO_DEV=alsa:hw:0
...
PTT_PORT=/dev/ttyUSB0
```

/etc/asound.conf

```
pcm.!default {
    type plug
    slave {
        channels 1
        pcm "hw:0,0"
    }
}
pcm.low {
    type plug
    slave {
        pcm "hw:0,0"
    }
}
```

/etc/modules

```
snd-usb-audio
#snd-bcm2835
```

/etc/modprobe.d/alsa-base.conf

```
Options snd-usb-audio index=0
```



Svxlink-/Echolink-Gateway (5/5)

Problem:

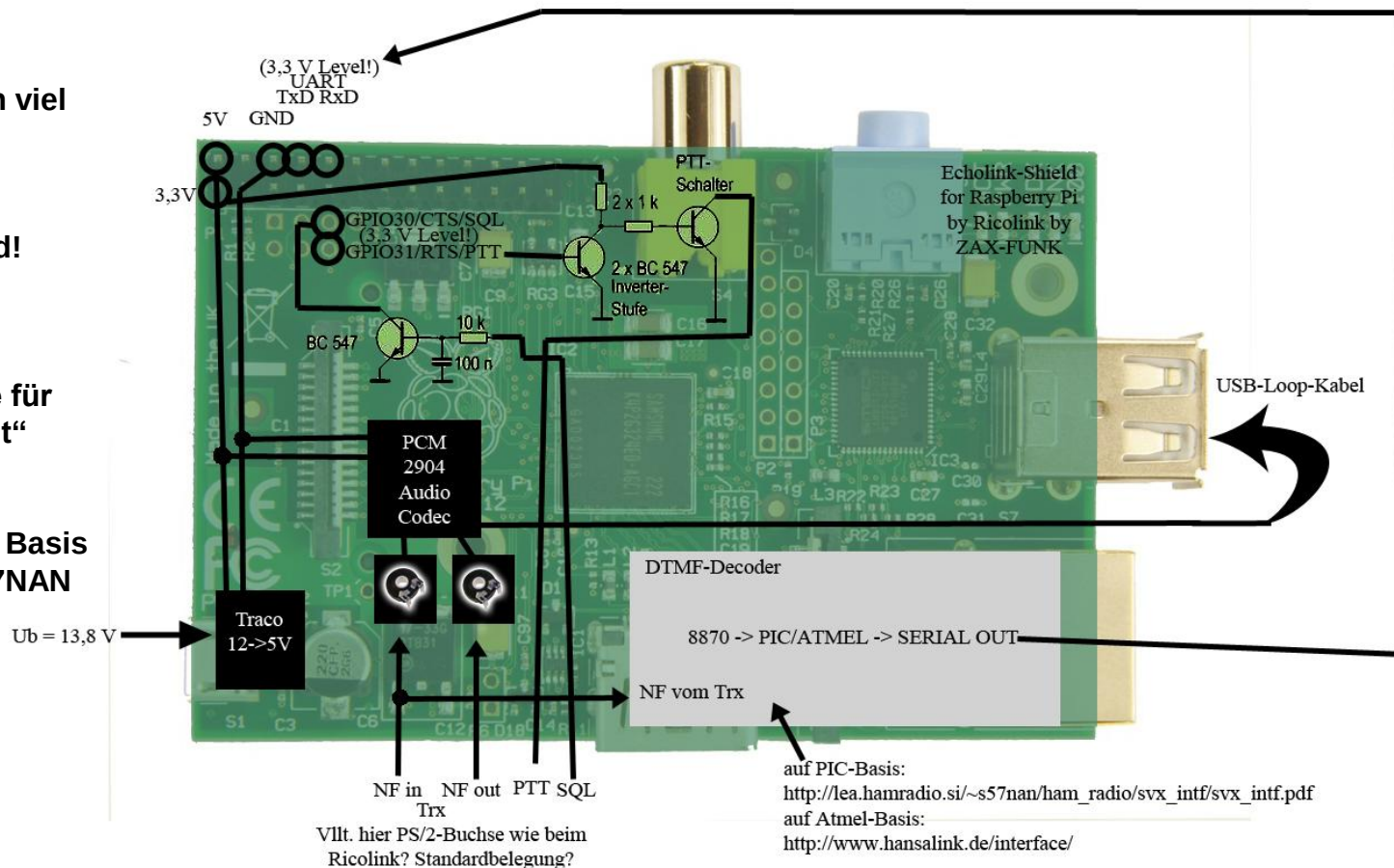
- Trotz kompakter Hardware dennoch viel „Drahtverhau“

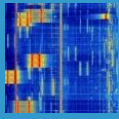
Lösung:

- Ein Echolink-Shield!

Pflichtenheft:

- Betrieb an 13,8 V
- Eigene Soundkarte für Audio „in“ und „out“
- NF-Pegelregelung
- PTT via GPIO
- DTMF-Decoder auf Basis Hansalink oder S57NAN



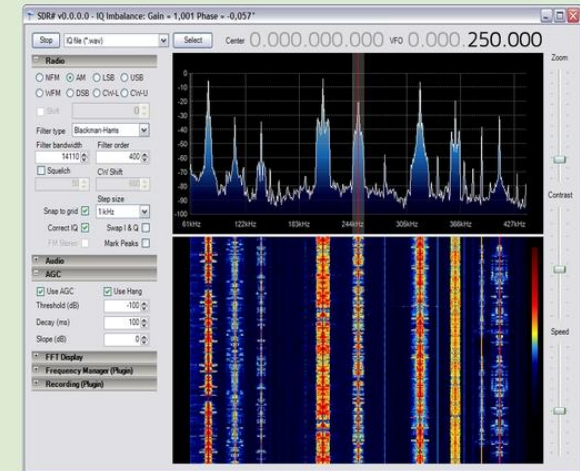
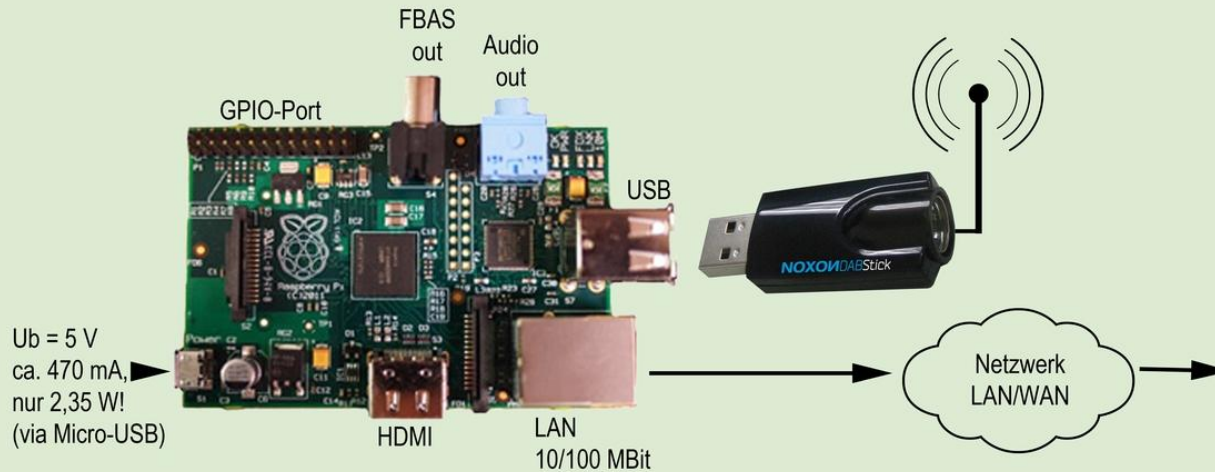


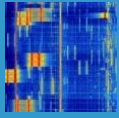
LAN-SDR mit DAB-/DVB-T-Stick (1/4)

Raspberry Pi

DVB-T-/DAB-Stick

SDR#-Software
(auf Empfangs-Rechner)





LAN-SDR mit DAB-/DVB-T-Stick (2/4)

Für die Umsetzung zunächst ein paar Pakete zur Installation:

```
sudo apt-get install git cmake libusb-1.0-0.dev  
build-essential
```

Ausgehend vom Home-Verzeichnis /home/pi führt man die Installationsschritte aus:

```
git clone git://git.osmocom.org/rtl-sdr.git  
cd rtl-sdr/  
mkdir build  
cd build  
cmake ../  
make  
sudo make install  
sudo ldconfig
```

Damit das System den USB-Stick ansprechen kann:

```
cp /home/pi/rtl-sdr.rules /etc/udev/rules.d
```



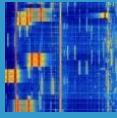
Tipps:

Die Anwendung benötigt nur 10 % CPU-Last.

Bei Versuchen mit einem Terratec Noxon-Stick blockierte das Modul „dvb_usb_rtl28xxu“ den Stick, weshalb es mit folgendem Befehl aus dem Speicher temporär entfernt wurde:

```
sudo rmmod dvb_usb_rtl28xxu
```





LAN-SDR mit DAB-/DVB-T-Stick (3/4)

Mit „*Rtl_test*“ kann man feststellen, ob der Raspberry Pi den SDR-Stick „sieht“:

```
pi@raspberrypi ~ $ rtl_test -t
```

Found 1 device(s):

0: Terratec Cinergy T Stick RC (Rev.3)

Using device 0: Terratec Cinergy T Stick RC (Rev.3)

Found Elonics E4000 tuner

Supported gain values (14): -1.0 1.5 4.0 6.5 9.0 11.5 14.0 16.5 19.0 21.5 24.0 29.0 34.0 42.0

Benchmarking E4000 PLL...

[E4K] PLL not locked for 51000000 Hz!

[E4K] PLL not locked for 2185000000 Hz!

[E4K] PLL not locked for 1093000000 Hz!

[E4K] PLL not locked for 1236000000 Hz!

E4K range: 52 to 2184 MHz

E4K L-band gap: 1093 to 1236 MHz

Server wird mit „*Rtl_tcp*“ gestartet (IP diejenige des Raspberry Pi's):

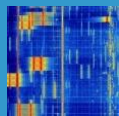
```
pi@raspberrypi ~ $ rtl_tcp -a 192.168.6.100
```

Found 1 device(s). Found Elonics E4000 tuner. Using Terratec Cinergy T Stick RC (Rev.3)

Tuned to 100000000 Hz.

listening...

Use the device argument 'rtl_tcp=192.168.6.100:1234' in OsmoSDR (gr-osmosdr) source to receive samples in GRC and control rtl_tcp parameters (frequency, gain, ...).



LAN-SDR mit DAB-/DVB-T-Stick (4/4)

Empfangsseitig wählt man
im SDR# als Empfänger
„RTL-SDR / TCP“:

RTL-TCP Settings

Host  127.0.0.1

Port 1234

Sample Rate
2.048 MSPS

☐ RTL AGC

☐ Tuner AGC

RF Gain

Frequency correction (ppm) 0

SDR# v1.0.0.1114 - IQ Imbalance: Gain = 1,000 Phase = 0,000°

 RTL-SDR / TCP

Configure VFO 0.100.000.000

Radio

☐ NFM ☒ AM ☐ LSB ☐ USB

☐ WFM ☐ DSB ☐ CW-L ☐ CW-U

☐ Shift 0

Filter type Blackman-Harris

Filter bandwidth 10000 Filter order 450

☐ Squelch

CW Shift 50

Step size 1 kHz

Snap to grid ☒ Correct IQ ☐ Swap I & Q ☐

FM Stereo ☐ Mark Peaks ☐

Audio

AF Gain

Samplerate 48000 sample/sec

Input [MME] Microsoft Sound

Output [MME] Microsoft Sound

Latency (ms) 100

Filter Audio ☒

AGC

☒ Use AGC ☒ Use Hang

Threshold (dB) -100

Decay (ms) 100

Slope (dB) 0

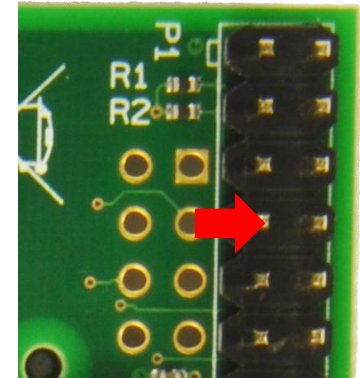
FFT Display

View Both



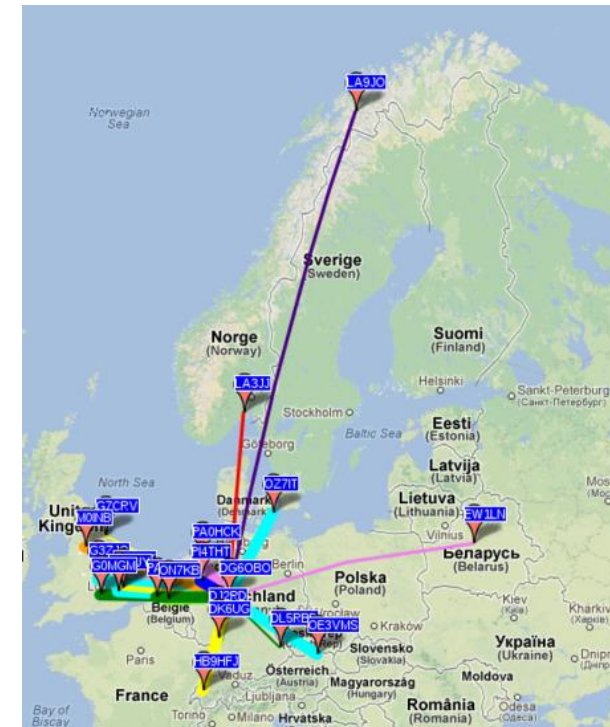
Mit dem Clockgenerator auf Sendung (1/2)

- Idee: Raspberry Pi über den borgeigenen Clockgenerator an GPIO-Pin 4 direkt als Sender nehmen!
- Problem: Rechtecksignal ungeeignet zur Aussendung (stark ausgeprägtes Oberwellenspektrum). (Tiefpass-)Filter erforderlich!
- Die Software "PiFm" kann z.B. im UKW-Radio-Bereich Wave-Dateien aussenden
http://www.icrobotics.co.uk/wiki/index.php/Turning_the_Raspberry_Pi_Into_an_FM_Transmitter
- Guido, PE1NNZ: Erzeugung eines SSB-Signals durch Modulation des PLL-Trägers. NF-Input über USB-Soundkarte, 1 W HF mit 3× BS170 MOSFETs. QSOs auf 40/20 m in Europa, Rx via WebSDR.
<http://pe1nnz.nl.eu.org/>
- PE1NNZ's zweiter Streich: WSPR (gesprochen „Whisper“) mit dem Raspberry Pi
 - Entwickelt vom Physik-Nobelpreisträger Joe Taylor, K1JT zur Erforschung der Ausbreitungs-Bedingungen
 - Frequenzumtastung von vier Symbolfrequenzen (4-FSK, Abstand 1,46 Hz), Bandbreite 5,9 Hz
 - Vorwärts-Fehlerkorrektur
 - Genaue Systemzeit erforderlich, z.B. via NTP-Protokoll (ptbtime1.ptb.de)





• **Erfolge/Fotos von Jan, DG6OBO: mit 10 mW HF ODX 2020 km!**



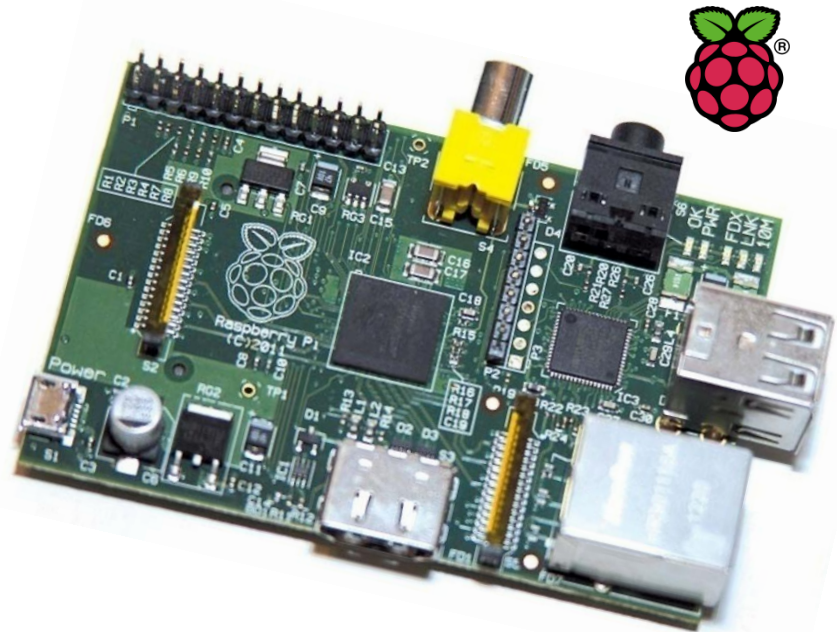
Fazit

Vorteile

- Stromsparsamer Server-Rechner für Amateurfunkanwendungen und Vieles mehr ...
- Läuft mit USB-Ladegeräten oder gar mit Akkus
- Externe Steuermöglichkeiten via GPIO-Pinleiste
- Sehr klein
- Sehr preiswert
- Gute Unterstützung in Punkto Software durch große Community – vgl. andere auch modernere Kleincomputer
- Dank GPU FullHD-Video-Wiedergabe bei Ausbau eines Media-Centers (XBMC)
- HF direkt aus dem GPIO4-Pin

Nachteile

- Rechenleistung begrenzt, speziell beim Desktop-Einsatz
- Kein Soundeingang vorhanden, USB-Soundkarte nötig
- Stromzufuhr über Mikro-USB-Buchse in mind. einem Fall sehr „wackelig“ :-/
- Kein Hardware-Handshake (RTS, CTS, DSR, DTR, RI fehlt) auf Standard-GPIO-Leiste (@Model B, V2 nachbestückbar!)
- HF aus Clockgenerator/GPIO4 muss natürlich zwingend ein Filter nachgeschaltet werden



Vielen Dank für die Aufmerksamkeit!

```
pi@raspberrypi ~ $ uptime  
10:53:09 up 107 days,  4:36,  1 user,  load average: 0.50, 0.33, 0.33
```

73 de Stefan, DH5FFL@darc.de

Inhalte des Vortrags zum Nachlesen:

- [1] Vortrag mit Stand 6/13 online via: darc.de -> DARC-Info -> Geschäftsstelle -> Verbandsbetreuung -> HamRadio-Vorträge -> HamRadio 2013**
- [2] Svxlink-Anwendung: http://svxlink.de/?page_id=1606**
- [3] Stefan Hüpper, DH5FFL: „Amateurfunkanwendungen mit dem Raspberry Pi“, Tagungsskript UKW-Tagung 2013, Bezug: www.box73.de**
- [4] Stefan Hüpper, DH5FFL: „Tipps und Tricks zum Raspberry Pi“, CQ DL 11/13, S. 774ff.**
- [5] Stefan Hüpper, DH5FFL: „Auf dem Weg zum LAN-SDR“, CQ DL 4/13, S. 239**
- [6] Stefan Hüpper, DH5FFL: „APRS-iGate mit dem Raspberry Pi“, CQ DL 4/13, S. 240ff.**
- [7] Stefan Hüpper, DH5FFL: „Ein Echolink-Rechner mit <3 W Leistungsaufnahme“, CQ DL 10/12, S. 695ff.**